

Feynman 経路積分と Riemann-Stieltjes 積分 の順序交換

熊ノ郷 直人 (工学院大学)

この講演では、時間分割法を用いて、一般的な汎関数 $F[\gamma]$ に対する Feynman 経路積分 $\int e^{\frac{i}{\hbar}S[\gamma]}F[\gamma]D[\gamma]$ を数学的に定式化し、いくつかの性質を証明する。ここで $\gamma : [0, T] \rightarrow \mathbf{R}^d$ は時刻 0 に $x_0 \in \mathbf{R}^d$ を出発し、時刻 T に $x \in \mathbf{R}^d$ に到着する経路であり、

$S[\gamma] = \int_0^T \frac{1}{2} \left| \frac{d\gamma}{dt} \right|^2 - V(t, \gamma) dt$ は経路 γ の作用である。

$\Delta_{T,0} : T = T_{J+1} > T_J > \cdots > T_1 > T_0 = 0$ は区間 $[0, T]$ の分割とする。 $t_j = T_j - T_{j-1}$ とおき、分割の幅を $|\Delta_{T,0}| = \max_{1 \leq j \leq J+1} t_j$ とする。 $x_{J+1} = x$ とおき x_J, x_{J-1}, \dots, x_1 は \mathbf{R}^d の任意の点として $\gamma_{\Delta_{T,0}}$ は $j = 1, 2, \dots, J+1$ に対して (T_j, x_j) と (T_{j-1}, x_{j-1}) を線分で結ぶ折れ線経路とする。このとき $S[\gamma_{\Delta_{T,0}}]$ と $F[\gamma_{\Delta_{T,0}}]$ は有限個の変数 $x_{J+1}, x_J, \dots, x_1, x_0$ の関数となる。

$$S[\gamma_{\Delta_{T,0}}] = S_{\Delta_{T,0}}(x_{J+1}, x_J, \dots, x_1, x_0), \quad F[\gamma_{\Delta_{T,0}}] = F_{\Delta_{T,0}}(x_{J+1}, x_J, \dots, x_1, x_0).$$

Feynman 経路積分を以下の式で定義する。

$$\int e^{\frac{i}{\hbar}S[\gamma]}F[\gamma]D[\gamma] = \lim_{|\Delta_{T,0}| \rightarrow 0} \prod_{j=1}^{J+1} \left(\frac{1}{2\pi i \hbar t_j} \right)^{d/2} \int_{\mathbf{R}^{dJ}} e^{\frac{i}{\hbar}S[\gamma_{\Delta_{T,0}}]} F[\gamma_{\Delta_{T,0}}] \prod_{j=1}^J dx_j. \quad (1)$$

仮定 1. $V(t, x)$ は $(t, x) \in \mathbf{R} \times \mathbf{R}^d$ の実数値関数で、任意の多重指数 α に対して、 $\partial_x^\alpha V(t, x)$ は連続で、 $|\partial_x^\alpha V(t, x)| \leq A_\alpha$, ($|\alpha| \geq 2$) を満たす。

藤原 [2] が最初に発見した仮定を改良して、以下の性質をみたす汎関数 $F[\gamma]$ の属するクラス \mathcal{F} を定義した。藤原タイプのクラス \mathcal{F} の正確な定義は [3] を参照。

定理 1. $F[\gamma] \in \mathcal{F}, G[\gamma] \in \mathcal{F} \implies F[\gamma] + G[\gamma] \in \mathcal{F}, F[\gamma]G[\gamma] \in \mathcal{F}$

定理 2. T が十分小さいとする。すべての $F[\gamma] \in \mathcal{F}$ に対して、(1) の右辺のすべての導関数は $(x, x_0) \in \mathbf{R}^{2d}$

仮定 2. m は非負整数とする。 $B(t, x)$ は任意の多重指数 α に対して $\partial_x^\alpha B(t, x)$ は $[0, T] \times \mathbf{R}^d$ 上で連続で $|\partial_x^\alpha B(t, x)| \leq C_\alpha(1 + |x|)^m$ を満たす。

定理 3. (Riemann-Stieltjes 積分との順序交換) $B(t, x)$ は仮定 2 をみたすと仮定する。 $0 \leq T' \leq T'' \leq T$, $0 \leq \tau \leq T$ とし、 $\rho(\tau)$ は $[T', T'']$ 上の有界変動関数とする。このとき、以下が成立する。

$$(1) F[\gamma] = \int_{T'}^{T''} B(\tau, \gamma(\tau)) d\rho(\tau) \in \mathcal{F}$$

$$(2) F[\gamma] = B(\tau, \gamma(\tau)) \in \mathcal{F}$$

(3) さらに T が十分小さいと仮定する。すべての $F[\gamma] \in \mathcal{F}$ に対して

$$\int e^{\frac{i}{\hbar}S[\gamma]} \int_{T'}^{T''} B(\tau, \gamma(\tau)) d\rho(\tau) F[\gamma] \mathcal{D}[\gamma] = \int_{T'}^{T''} \int e^{\frac{i}{\hbar}S[\gamma]} B(\tau, \gamma(\tau)) F[\gamma] \mathcal{D}[\gamma] d\rho(\tau). \quad (2)$$

定理 4. (解析的演算) $B(t, x)$ は $m = 0$ とし、仮定 2 をみたすと仮定する。 $f(b), f_k(b)$ は $|b| \leq \mu$ で解析的な関数で、ある正の定数 A で $\lim_{k \rightarrow \infty} \|f_k - f\|_{\mu, A} = 0$ とする。ただし $\|f\|_{\mu, A} = \sup_{n, |b| \leq \mu} |\partial_b^n f(b)| / (A^n n!)$ とする。このとき

$$(1) F[\gamma] = f \left(\int_{T'}^{T''} B(\tau, \gamma(\tau)) d\rho(\tau) \right) \in \mathcal{F}$$

(2) さらに T が十分小さいと仮定する。すべての $F[\gamma] \in \mathcal{F}$ に対して

$$\begin{aligned} \lim_{k \rightarrow \infty} \int e^{\frac{i}{\hbar}S[\gamma]} f_k \left(\int_{T'}^{T''} B(\tau, \gamma(\tau)) d\rho(\tau) \right) F[\gamma] \mathcal{D}[\gamma] \\ = \int e^{\frac{i}{\hbar}S[\gamma]} f \left(\int_{T'}^{T''} B(\tau, \gamma(\tau)) d\rho(\tau) \right) F[\gamma] \mathcal{D}[\gamma]. \end{aligned} \quad (3)$$

定理 5. (準古典近似) T は十分小さいとする。 $F[\gamma] \in \mathcal{F}$ は $C([0, T] \rightarrow \mathbf{R}^d)$ 上 $\|\gamma\| = \max_{0 \leq \tau \leq T} |\gamma(\tau)|$ に関して連続とする。このとき、

$$\lim_{\hbar \rightarrow 0} \left(\frac{1}{2\pi i \hbar T} \right)^{-d/2} e^{-\frac{i}{\hbar}S[\gamma^{cl}]} \int e^{\frac{i}{\hbar}S[\gamma]} F[\gamma] \mathcal{D}[\gamma] = D(T, x, x_0)^{-1/2} F[\gamma^{cl}], \quad (4)$$

が $(x, x_0) \in \mathbf{R}^{2d}$ 上広義一様収束する。ここで γ^{cl} は時刻 0 に x_0 を出発し、時刻 T に x に到達する古典経路で $D(T, x, x_0)$ は Morette-Van Vleck の行列式である。

References

- [1] R. P. Feynman. *Space-time approach to non-relativistic quantum mechanics*. Reviews of Modern Physics, Vol 20, pp. 367–387 (1948).
- [2] D. Fujiwara. *The stationary phase method with an estimate of the remainder term of large dimension* Nagoya Mathematical Journal, Vol 124, pp. 61–97 (1991).
- [3] N. Kumano-go. *Interchange with Feynman Path Integrals and Riemann-Stieltjes Integrals*. Preprint Series, Graduate School of Mathematical Sciences, The University of Tokyo, UTMS 2002-37 (2002).

参考 . \mathcal{F} の定義について

$1 \leq l \leq L \leq J + 1$ に対して、

$$T_{L,l} = t_L + t_{L-1} + \cdots + t_l. \quad (5)$$

とおく。扱える汎関数 $F[\gamma]$ を一般化するために、非負のパラメータ

$$u_j \geq 0, \quad j = 1, 2, \dots, J, J + 1, \quad (6)$$

を導入する。 $1 \leq l \leq L \leq J + 1$ に対して、

$$U_{L,l} = u_L + u_{L-1} + \cdots + u_l \quad (7)$$

とおく。 u_j の和は t_j の和と同じく、分割によらず有界と仮定する。

$$U_{J+1} = \sum_{j=1}^{J+1} u_j \leq U < \infty. \quad (8)$$

しかし、 $t_j > 0$ と違って $u_j \geq 0$ である。 $U_{j_k, j_{k-1}+1}$ は汎関数 $F[\gamma]$ の仮定 (2) で用いる。

汎関数 $F[\gamma]$ の仮定は相関数 $S[\gamma_{\Delta T, 0}]$ の停留点に依存する。

簡単のため、 $0 \leq l \leq L \leq J + 1$ に対して

$$x_{L,l} = (x_L, x_{L-1}, \dots, x_l). \quad (9)$$

とおく。また

$$\omega(x_{J+1,0}) = \sum_{j=1}^{J+1} t_j \int_0^1 V(\theta t_j + T_{j-1}, \theta x_j + (1 - \theta)x_{j-1}) d\theta, \quad (10)$$

とおく。このとき

$$S_{\Delta T, 0}(x_{J+1}, x_{J,1}, x_0) = \sum_{j=1}^{J+1} \frac{(x_j - x_{j-1})^2}{2t_j} - \omega(x_{J+1,0}), \quad (11)$$

となる。 $1 \leq l \leq L \leq J$ に対して、 $x_{L,l}^\dagger = x_{L,l}^\dagger(x_{L+1}, x_{l-1})$ を

$$(\partial_{x_{L,l}} S_{\Delta T, 0})(x_{J+1, L+1}, x_{L,l}^\dagger, x_{l-1, 0}) = 0, \quad (12)$$

で定義する。汎関数 $F[\gamma]$ の仮定 (1)(2)(3)(4) で、この停留点 $x_{L,l}^\dagger(x_{L+1}, x_{l-1})$ を用いる。

次に、 $1 \leq n \leq N \leq J$ に対して、 $x_{N,n}^\triangleleft = x_{N,n}^\triangleleft(x_{N+1}, x_{n-1})$ を

$$x_j^\triangleleft = \frac{T_{j,n}}{T_{N+1,n}} x_{N+1} + \frac{T_{N+1,n} - T_{j,n}}{T_{N+1,n}} x_{n-1}, \quad j = n, n + 1, \dots, N. \quad (13)$$

で定義する。 $0 \leq \epsilon \leq 1$ に対して

$$\omega_\epsilon(x_{J+1,0}) = \epsilon \omega(x_{J+1,0}) + (1 - \epsilon) \omega(x_{J+1, N+1}, x_{N,n}^\triangleleft, x_{n-1, 0}), \quad (14)$$

とおき

$$S_\epsilon(x_{J+1,0}) = \sum_{j=1}^{J+1} \frac{(x_j - x_{j-1})^2}{2t_j} - \omega_\epsilon(x_{J+1,0}), \quad (15)$$

とおく。 $1 \leq l \leq n \leq N \leq L \leq J$ に対して、 $x_{L,l}^* = x_{L,l}^*(x_{L+1}, x_{l-1}; \epsilon)$ を

$$(\partial_{x_{L,l}} S_\epsilon)(x_{J+1,L+1}, x_{L,l}^*, x_{l-1,0}) = 0, \quad (16)$$

で定義する。汎関数 $F[\gamma]$ の仮定 (3)(4) で、この停留点 $x_{L,l}^*(x_{L+1}, x_{l-1})$ を用いる。

さて、汎関数 $F[\gamma]$ の仮定を述べよう。このタイプの仮定は藤原 [2] により最初に発見された。藤原 [2] の仮定は以下の仮定の (1) の $m = 0$ の場合に該当し、余りの有界性を保証する。我々はより一般的な汎関数 $F[\gamma]$ に拡張するために $m \geq 0$ とし、さらに主部と余りが収束するように (2)(3)(4) を加えた。仮定は一見複雑に見えるが、補題の停留点の性質を用いれば、定理 3、定理 4 が \mathcal{F} に属していることをチェックするのは易しい。

仮定 (汎関数 $F[\gamma]$ の仮定) m は非負整数で、汎関数 $F[\gamma]$ の定義域は少なくともすべての折れ線を含む。任意の非負整数 M に対して、正の定数 C_M が存在し、任意の分割 $\Delta_{T,0}$ 、任意の正の整数

$$0 = j_0 < j_1 - 1 < j_1 < j_2 - 1 < j_2 < \cdots < j_{K-1} < j_K - 1 < j_K \leq J + 1, \quad (17)$$

($j_{K+1} - 1 = J + 1$) 任意の $|\alpha_j| \leq M$, $j = j_0, j_1 - 1, \dots, j_K, j_{K+1} - 1$ と任意の $1 \leq s \leq K$ に対して、以下が成立する。

(1)

$$\begin{aligned} & \left| \left(\prod_{k=0}^K \partial_{x_{j_{k+1}-1}}^{\alpha_{j_{k+1}-1}} \partial_{x_{j_k}}^{\alpha_{j_k}} \right) F_{\Delta_{T,0}}(x_{J+1}, x_{J,j_K+1}^\dagger, x_{j_K}, \right. \\ & \quad \cdots, x_{j_{s+1}-1}, x_{j_{s+1}-2, j_s+1}^\dagger, x_{j_s}, x_{j_s-1}, x_{j_s-2, j_{s-1}+1}^\dagger, x_{j_{s-1}}, \\ & \quad \left. x_{j_{s-1}-1}, x_{j_{s-1}-2, j_{s-2}+1}^\dagger, x_{j_{s-2}}, \cdots, x_{j_1-1}, x_{j_1-2, 1}^\dagger, x_0 \right) \\ & \leq (C_M)^{K+1} \left(1 + |x_{J+1}| + |x_{j_K}| + \right. \\ & \quad \cdots + |x_{j_{s+1}-1}| + |x_{j_s}| + |x_{j_s-1}| + |x_{j_{s-1}}| \\ & \quad \left. + |x_{j_{s-1}-1}| + |x_{j_{s-2}}| + \cdots + |x_{j_1-1}| + |x_0| \right)^m, \end{aligned} \quad (18)$$

(2)

$$\begin{aligned} & \left| \left(\prod_{k=0}^K \partial_{x_{j_{k+1}-1}}^{\alpha_{j_{k+1}-1}} \partial_{x_{j_k}}^{\alpha_{j_k}} \right) \partial_{x_{j_s-1}} F_{\Delta_{T,0}}(x_{J+1}, x_{J,j_K+1}^\dagger, x_{j_K}, \right. \\ & \quad \cdots, x_{j_{s+1}-1}, x_{j_{s+1}-2, j_s+1}^\dagger, x_{j_s}, x_{j_s-1}, x_{j_s-2, j_{s-1}+1}^\dagger, x_{j_{s-1}}, \\ & \quad \left. x_{j_{s-1}-1}, x_{j_{s-1}-2, j_{s-2}+1}^\dagger, x_{j_{s-2}}, \cdots, x_{j_1-1}, x_{j_1-2, 1}^\dagger, x_0 \right) \\ & \leq (C_M)^{K+1} (U_{j_s, j_{s-1}+1}) \left(1 + |x_{J+1}| + |x_{j_K}| + \right. \\ & \quad \cdots + |x_{j_{s+1}-1}| + |x_{j_s}| + |x_{j_s-1}| + |x_{j_{s-1}}| \\ & \quad \left. + |x_{j_{s-1}-1}| + |x_{j_{s-2}}| + \cdots + |x_{j_1-1}| + |x_0| \right)^m. \end{aligned} \quad (19)$$

任意の非負整数 M に対して、正の定数 C_M が存在し、任意の分割 $\Delta_{T,0}$ 、任意の正の整数

$$0 = j_0 < j_1 - 1 < j_1 < j_2 - 1 < j_2 < \cdots < j_{K-1} < j_K - 1 < j_K \leq J + 1, \quad (20)$$

($j_{K+1} - 1 = J + 1$) 任意の $|\alpha_j| \leq M$, $j = j_0, j_1 - 1, \dots, j_K, j_{K+1} - 1$ と $j_{s-1} + 1 \leq n \leq N \leq j_s - 1$ を満たす任意の n, N に対して、以下が成立する。

(3)

$$\begin{aligned} & \left| \left(\prod_{k=0}^K \partial_{x_{j_{k+1}-1}}^{\alpha_{j_{k+1}-1}} \partial_{x_{j_k}}^{\alpha_{j_k}} \right) F_{\Delta_{T,0}}(x_{J+1}, x_{J,j_{K+1}}^\dagger, x_{j_K}, \right. \\ & \quad \cdots, x_{j_{s+1}-1}, x_{j_{s+1}-2, j_{s+1}}^\dagger, x_{j_s}, x_{j_s-1, j_{s-1}+1}^*, x_{j_{s-1}}, \\ & \quad \left. x_{j_{s-1}-1}, x_{j_{s-1}-2, j_{s-2}+1}^\dagger, x_{j_{s-2}}, \cdots, x_{j_1-1}, x_{j_1-2, 1}^\dagger, x_0) \right| \\ & \leq (C_M)^{K+1} \left(1 + |x_{J+1}| + |x_{j_K}| + \right. \\ & \quad \cdots + |x_{j_{s+1}-1}| + |x_{j_s}| + |x_{j_{s-1}}| \\ & \quad \left. + |x_{j_{s-1}-1}| + |x_{j_{s-2}}| + \cdots + |x_{j_1-1}| + |x_0| \right)^m, \end{aligned} \quad (21)$$

(4)

$$\begin{aligned} & \left| \left(\prod_{k=0}^K \partial_{x_{j_{k+1}-1}}^{\alpha_{j_{k+1}-1}} \partial_{x_{j_k}}^{\alpha_{j_k}} \right) \partial_\epsilon F_{\Delta_{T,0}}(x_{J+1}, x_{J,j_{K+1}}^\dagger, x_{j_K}, \right. \\ & \quad \cdots, x_{j_{s+1}-1}, x_{j_{s+1}-2, j_{s+1}}^\dagger, x_{j_s}, x_{j_s-1, j_{s-1}+1}^*, x_{j_{s-1}}, \\ & \quad \left. x_{j_{s-1}-1}, x_{j_{s-1}-2, j_{s-2}+1}^\dagger, x_{j_{s-2}}, \cdots, x_{j_1-1}, x_{j_1-2, 1}^\dagger, x_0) \right| \\ & \leq (C_M)^{K+1} (T_{N+1, n})^2 \left(1 + |x_{J+1}| + |x_{j_K}| + \right. \\ & \quad \cdots + |x_{j_{s+1}-1}| + |x_{j_s}| + |x_{j_{s-1}}| \\ & \quad \left. + |x_{j_{s-1}-1}| + |x_{j_{s-2}}| + \cdots + |x_{j_1-1}| + |x_0| \right)^{m+1}, \end{aligned} \quad (22)$$

補題 (停留点の性質) 任意の多重指数 α, β に対して、正の定数 $C_{\alpha, \beta}, C'_{\alpha, \beta}$ が存在して、次を満たす。

$$\left| \partial_{x_{L+1}}^\alpha \partial_{x_{l-1}}^\beta x_{L,l}^\dagger(x_{L+1}, x_{l-1}) \right| \leq C_{\alpha, \beta} (1 + |x_{L+1}| + |x_{l-1}|)^{(1-|\alpha+\beta|)_+}, \quad (23)$$

$$\left| \partial_{x_{L+1}}^\alpha \partial_{x_{l-1}}^\beta x_{L,l}^*(x_{L+1}, x_{l-1}; \epsilon) \right| \leq C_{\alpha, \beta} (1 + |x_{L+1}| + |x_{l-1}|)^{(1-|\alpha+\beta|)_+}, \quad (24)$$

$$\left| \partial_{x_{L+1}}^\alpha \partial_{x_{l-1}}^\beta (\partial_\epsilon x_{L,l}^*)(x_{L+1}, x_{l-1}; \epsilon) \right| \leq C'_{\alpha, \beta} (T_{N+1, n})^2 (1 + |x_{L+1}| + |x_{l-1}|). \quad (25)$$